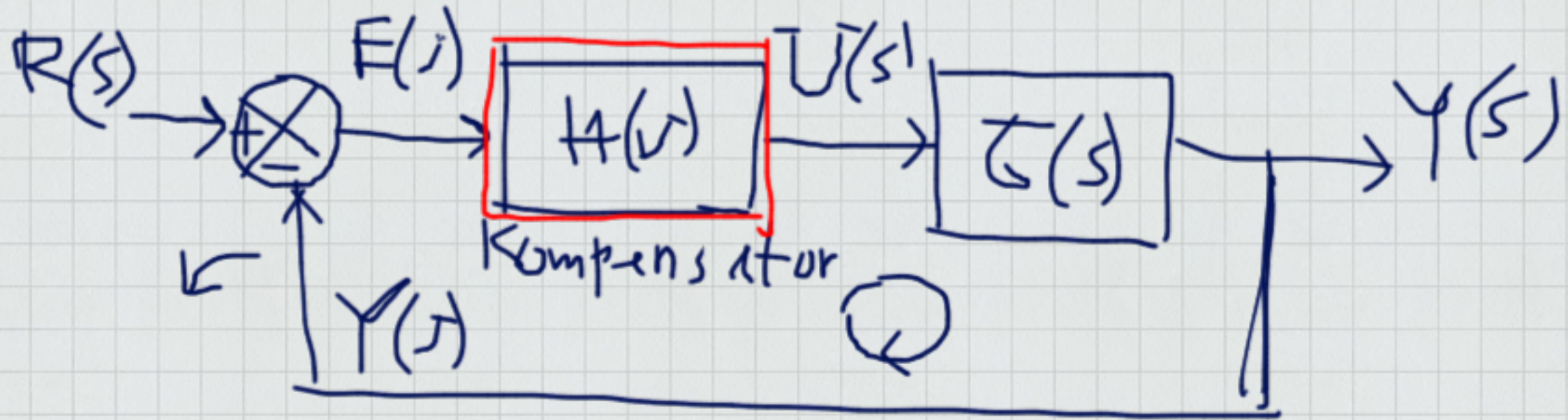


* Sistem Kendali dengan Kompensator



⇒ Nisbah Alih Daur Terbuka (Open Loop
Transfer Function), sama²: $G(s) \cdot H(s)$

⇒ Nisbah Alih Daur Tertutup (Closed Loop
Transfer Function):

$$G_T(s) = \frac{Y(s)}{R(s)}$$