

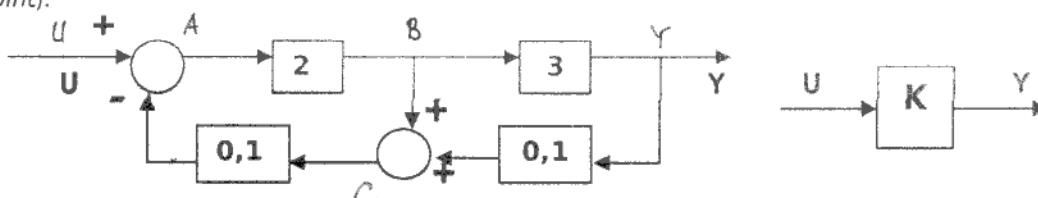
Kerjakan semua soal pada tempat yang disediakan, jika tidak cukup gunakan halaman sebaliknya

**Bagian I (45 point):** Isilah titik-titik pada akhir setiap pernyataan dengan huruf "B" jika pernyataan-pernyataan di bawah ini BENAR, atau "S" jika SALAH. Jawaban tepat bernilai 3 point, jawaban sesat bernilai -1 point, tidak menjawab tentu saja mendapat nol saja.

- Konsorsium Ilmu-Ilmu teknik di Indonesia telah menetapkan pada tahun 1995 bahwa Program Studi Teknik Elektro (*Electrical Engineering*) mempunyai **5 (lima)** konsentrasi bidang kajian, salah satunya adalah bidang kajian Teknik Kendali (*Control Engineering*), yang dasar-dasarnya dipelajari dalam matakuliah ini [B.]
- Istilah "kendali" merupakan terjemahan resmi dari istilah "control". [B.]
- Bidang kajian Teknik Kendali mempelajari **sistem kendali**, yang pada dasarnya merupakan sistem apa saja yang ditengarai terdiri dari 2 (dua) bagian yaitu bagian kendalian (*plant*) dan bagian pengendali (*controller*). [B.]
- Suatu sistem kendali daur terbuka setidak-tidaknya memiliki keluaran (*output*) dan isyarat kendali (*control signal*) saja. [B.]
- Sistem kendali dengan umpan-balik bisa merupakan sistem kendali manual atau pun sistem kendali otomatis tergantung keterlibatan manusia di dalam sistem kendali tersebut. [B.]
- *Dalam matakuliah ini hanya dipelajari dasar teori-teori kendali "klasik"* [B.]
- Untuk mempelajari teori-teori kendali "klasik" diperlukan alat-alat matematik Bagan Kotak dan Aljabar-nya serta Model Nisbah Alih dan Jelmaan Laplace. [B.]
- Dengan memanfaatkan Jelmaan Laplace maka dapat dihindari operasi matematik yang rumit seperti integral konvolusi. [B.]
- Jelmaan Laplace mentransformasi peubah bebas  $t$  (waktu) yang merupakan peubah nyata (*Real*) menjadi peubah Laplace  $s$  yang merupakan peubah kompleks. [B.]
- Dengan alat matematik Bagan Kotak, sistem apa pun bisa di-representasi-kan secara universal, yaitu berupa trapesium, belah-ketupat atau jajaran-genjang [J..]
- Nisbah Alih suatu sistem adalah tanggapan denyut -(*impulse response*)-nya [B.]
- Isyarat denyut satuan (*unit impulse function*) adalah isyarat "matematis" yang tidak dapat di-realasi secara ideal [B.]
- Jelmaan Laplace dari isyarat denyut satuan  $\delta(t)$  adalah 1 [B.]
- Jika model Nisbah Alih suatu sistem  $g(t)$  dan isyarat masukannya  $x(t)$ , maka isyarat keluarannya **tidak sah** dinyatakan dengan  $y(t)=g(t)x(t)$ . [B..]
- Dengan Jelmaan Laplace, operasi matematis integral terhadap waktu dijelmakan dalam model Nisbah Alih menjadi **pembagian** dengan peubah Laplace  $s$ . [B.]

**Bagian II ALAT-ALAT MATEMATIK (35 point)** (Kerjakan pada tempat yang tersedia, jika tidak cukup lanjutkan di halaman sebaliknya)

2.1. Jika bagan kotak di sebelah kiri setara dengan bagan kotak di sebelah kanan, tentukan nilai **K** (10 point):



Jawab:

$$C = 2U + 0,1Y$$

$$B = 2A$$

$$A = U - 0,1(C)$$

$$B = 2U - 0,14U + \dots - 0,01Y$$

$$A = U - 0,1(2U + 0,1Y)$$

$$Y = 3B$$

$$A = U - 0,2U + \dots 0,01Y$$

$$Y = 6U - 1,2U + 0,1Y$$

$$Y - 0,103Y = 4,8U$$

$$0,897Y = 4,8U$$

hal 1 dari 2 hal

$$Y = 4,8 \frac{U}{0,897} \rightarrow Y = kx$$

(salah)  $\checkmark$