

Kerjakan semua soal pada tempat yang disediakan di lembaran ini juga, bila tidak cukup, gunakan halaman kosong di sebaliknya.
Hemat-hematlah tempat dengan mengatur tulisan anda sekecil mungkin

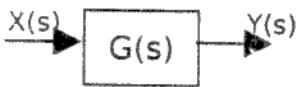
- 1.10. Dari periode sejarah perkembangan Sistem Kendali Digital yang mana asal-usul dari Sistem Kendali Digital berbasis PLC, DCS dan APC yang banyak digunakan di dunia industri saat ini? Terangkan!

Jawab: ~~Asal usul dari SKD berbasis PLC, DCS, & APC adalah pada periode DDC dimana perangkat komputer digunakan untuk tujuan yg lebih spesifik untuk mengendalikan suatu kendalian~~

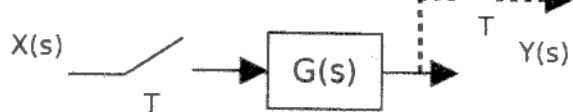
II. DASAR-DASAR TRANSFORMASI Z (50 point)

2019

Jawablah pertanyaan-pertanyaan di bawah ini pada tempat yang disediakan, jika tidak cukup, gunakan halaman kosong di sebaliknya



(a)

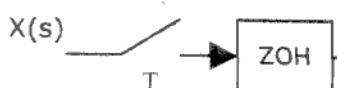


(b)

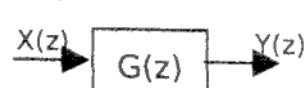
- 2.1. Jika $X(s) = 1/s$ dan $G(s) = 1/(s+1)$, pada gambar (a) di atas, tentukan $y(t) = \int_0^t Y(s) dt$ untuk $t=0, 1, 2, 3, 4$ dan 5 detik! (10 point)
Note: Isikan jawaban anda pada tabel di bawah!

- 2.2. Jika $G(s)$ yang sama seperti pada soal 1.1. ditempatkan di antara dua pencuplik ($T = 1$ detik) seperti pada gambar (b), tentukan lagi $y(t)$ untuk $t=0, 1, 2, 3, 4$ dan 5 detik (10 point) Note: Isikan jawaban anda pada tabel di bawah! Mengapa pencuplik pada sisi keluaran $y(t)$ digambarkan dengan garis putus-putus? Terangkan! (5 point)

- 2.3. Jika $G(s)$ yang sama seperti pada soal 2.1. dan 2.2. didahului oleh ZOH seperti pada gambar (c), tentukan lagi $y(t)$ untuk $t=0, 1, 2, 3, 4$ dan 5 detik! (10 point)



(c)



Jawaban soal 2.1, soal 2.2. dan soal 2.3.:

$$y(s) = G(s) \cdot x(s)$$

$$= \frac{1}{s+1} \cdot \frac{1}{s}$$

$$y(t) = \frac{1}{s+1} \cdot \frac{t}{s} = 1 - e^{-t}$$

$$\begin{aligned} x(z) &= \frac{z}{z-1} & y(z) &= G(z) \cdot x(z) \\ g(z) &= \frac{z}{z-0,3679} & &= \frac{z}{z-0,3679} \\ & & &= \frac{z^2}{z^2 - 0,3679z} \\ & & &= 1,3679z + 0,3679 \end{aligned}$$

(Gunakan halaman kosong di sebaliknya, jika tidak cukup)

Isilah berdasarkan jawaban soal 2.1., soal 2.2. dan soal 2.3.:

t (detik)	y(t) soal 1.1
0	0
1	0,6321
2	0,8647
3	0,9502
4	0,9817
5	0,9932

t (detik)	y(t) soal 1.2
0	1
1	1,3679
2	1,5032
3	1,5530
4	1,2124
5	1,0871

t (detik)	y(t) soal 1.3
0	0
1	0,6321
2	0,8647
3	0,9502
4	0,9817
5	0,9932

Apa kesimpulan dari 2.1., 2.2. dan 2.3.? (5 point)

Jawab: Cuplikan $y(t)$ dengan T apabila menggunakan cuplikan biasa hasil yg didapatkan tidak sama dg fungsi $y(t)$ yg sebenarnya. Sedangkan apabila menggunakan ZOH hasilnya sama. Hal ini menandakan bahwa model dengan ZOH merupakan model yg lebih realistik

- 2.4. Jika $G(z)$ yang sama seperti pada gambar (c) diubah menjadi persamaan difference yang menghubungkan $y(k)$ dengan $x(k)$, tentukan lagi $y(t)$ untuk $t=0, 1, 2, 3, 4$ dan 5 detik! (10 point)

Jawab:

2019

(Gunakan halaman kosong di sebaliknya, jika tidak cukup)

halaman ke 2 dari 2 halaman

