

$$u = r + Kx$$

$$\dot{x} = Ax + Bu$$

$$= Ax + B[r + Kx]$$

$$= Ax + BKx + Br$$

$$= \underbrace{[A + BK]}_{\bar{A}} x + Br$$

$$= \bar{A}x + Br$$

misal eigen matriks $\bar{A} = [A + BK]$
 sepenuhnya bisa ditentukan
 oleh K , sehingga
 $\det[\lambda I - \bar{A}] = 0$

$$\begin{matrix} B & [n \times m] \\ BK & [n \times n] \end{matrix}$$

$$\begin{aligned} y &= Cx + Du \\ &= Cx + D[r + Kx] \\ &= Cx + DKx + Dr \\ &= \underbrace{[C + DK]}_{\bar{C}} x + Dr \end{aligned}$$

Karakteristik
 Sistem Kendali
 SEPENUHNYA
 ditentukan
 oleh
 nilai K